

Branko Karan
Institut Mihailo Pupin
Volgina 15, Beograd

INTERAKTIVNI PROGRAM ZA GENERISANJE I ANALIZU
PLANSKIH ALTERNATIVA SLOŽENIH VODOPRIVREDNIH SISTEMA

AN INTERACTIVE PROGRAM FOR GENERATING AND ANALYSIS
OF COMPLEX WATER RESOURCES PLANNING ALTERNATIVES

SADRŽAJ - U radu je opisan računarski program namenjen za rešavanje problema višekriterijumskog odlučivanja u vodoprivrednom planiranju za slučaj kada su kriterijumske funkcije nelinearne i kada je domen dopustivih alternativa kompaktan. Generisanje neinferiornih alternativa ostvaruje se u programu korišćenjem metode ϵ -ograničenja, dok se analiza mogućih alternativa i određivanje karakteristika željenog (preferentnog) plana ostvaruje putem iterativne procedure koja se zasniva na metodi pomoćnih koeficijenata razmene vrednosti kriterijuma. Glavne prednosti rada s programom ogledaju se u mogućnosti interaktivnog rada, jednostavnosti korišćenja programa i velikoj brzini generisanja neinferiornih planskih alternativa.

ABSTRACT - In this paper a computer program for solving multicriteria decision problems in water resources planning for the case of nonlinear criteria and compact domain of feasible alternatives is described. Generation of non-inferior alternatives is achieved using the method of ϵ -constraints, while the analysis of feasible alternatives and determination of the preferred solution is performed via an iterative procedure based on the surrogate worth trade-off method. Main advantages of the program are its interactive capabilities, simplicity of use and high speed of generating the non-inferior planning alternatives.

1. UVOD

Vodoprivredni sistemi su po pravilu višenamenski. Osim toga, od konkretnog vodoprivrednog sistema obično se očekuje da omogući ispunjenje većeg broja, najčešće konfliktnih ciljeva vezanih napr. za zaštitu od poplava, iskorišćenje hidroenergetskog potencijala, obezbeđenje potrebnih količina vode za snabdevanje naselja, industrije i navodnjavanje poljoprivrednih površina, zaštitu kvaliteta vode, stvaranje uslova za razvoj turizma itd. Imajući u vidu da je u procesu planiranja vodoprivrednih sistema neophodno razmotriti uticaj velikog broja relevantnih parametara na postavljene ciljeve, sve je izraženija potreba za ko-

rišćenjem računara i savremenih tehnika za efikasnu analizu mogućih alternativa i rešavanje problema izbora najpovoljnije konfiguracije sistema.

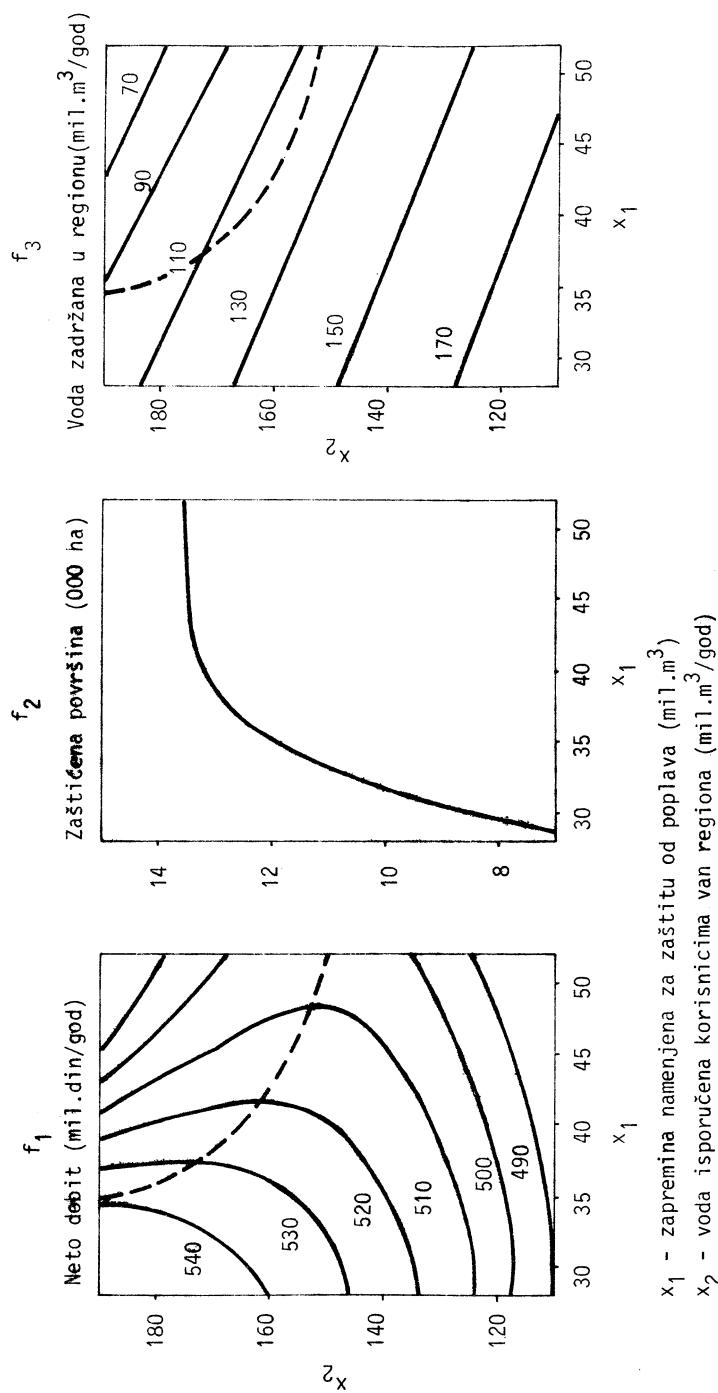
U opštem slučaju, problem višekriterijumske optimizacije, odnosno problem izbora najpovoljnije konfiguracije sistema u uslovima postojanja većeg broja postavljenih ciljeva, može se formulisati na sledeći način: odrediti vektor promenljivih odluka $x = (x_1, \dots, x_n)$ iz domena dopustivih odluka D za koje će funkcija koristi $U(f_1(x), \dots, f_m(x))$ biti maksimizirana, pri čemu je funkcija koristi U rastuća funkcija kriterijuma f_1, \dots, f_m . Kada bi funkcija U bila poznata, problem izbora najpovoljnije (preferentne) alternative sveo bi se na problem jednokriterijumske optimizacije. U suprotnom, u cilju određivanja preferentnog rešenja neophodno je prikupiti dopunske informacije o preferencama donosioca odluke.

I u slučaju kada preference donosioca odluke nisu poznate, moguće je odredjene alternative izostaviti iz daljeg razmatranja i samo su tzv. neinferiorna rešenja od posebnog interesa. Po definiciji, alternativa $x^* \in D$ je neinferiorna ako i samo ako ne postoji druga alternativa $x' \in D$ za koju bi vrednost bilo kog izabranog kriterijuma $f_i(x')$ bila veća od $f_i(x^*)$ pri čemu vrednosti ostalih kriterijuma $f_j(x')$ ne bi bile manje od $f_j(x^*)$, $j = 1, \dots, i-1, i+1, \dots, m$. Na taj način, problem višekriterijumske optimizacije predstavlja problem izbora preferentnog rešenja iz domena $D' \subseteq D$ neinferiornih alternativa.

Tipičan problem višekriterijumske optimizacije u vodoprivredi javlja se kada je globalna struktura razmatranog sistema već usvojena i kada je cilj procesa odlučivanja utvrđivanje najpovoljnijih vrednosti elemenata sistema (dimenzije akumulacija, kapaciteti kanala i cevovoda itd.). Kao ilustracija može se navesti problem upravljanja sistemom akumulacija u delu sliva Zapadne Morave /1/; u ovom primeru su na osnovu definisanih ciljeva - povećanje nacionalnog dohotka, ubrzani razvoj regiona i zaštita životne sredine - formulisani sledeći kriterijumi kao mere ispunjenja odgovarajućih ciljeva:

- f_1 - godišnja garantovana neto dobit od vode isporučene iz sistema akumulacija za potrebe vodosнabdevanja,
- f_2 - godišnja garantovana količina vode zadržana u regionu za potrebe vodosнabdevanja, i
- f_3 - ukupna površina zaštićena od poplava u delu sliва Zapadne Morave.

Kao rezultat niza simulacija razmatranog sistema dobijene su funkcionalne zavisnosti navedenih kriterijuma od vrednosti promenljivih odluka - ukupna zapremina akumulacija namenjena za odbranu od poplava (x_1) i godišnja garantovana količina vode isporučena potrošačima izvan regiona (x_2). Dobijeni rezultati prikazani su na slici 1, na kojoj je takođe označen domen neinferiornih alternati-



x_1 - zapremina namenjena za zaštitu od poplava (mil.m³)

x_2 - voda isporučena korisnicima van regiona (mil.m³/god)

SLIKA 1. PRIMER PROBLEMA VIŠEKRITERIJUMSKE OPTIMIZACIJE

va (područje ispod isprekidane linije).

Sa slike 1 vidi se da je za navedeni problem karakteristična izrazita ne-linearnost kriterijumske funkcija i postojanje beskonačnog broja neinferiornih alternativa. Program PLAN, opisan u ovom radu, namenjen je upravo za rešavanje ove klase problema. Generisanje neinferiornih alternativa ostvaruje se u programu pomoću metode ϵ -ograničenja, dok se analiza neinferiornih alternativa i utvrđivanje preferentnog plana ostvaruje putem iterativne procedure koja se zasniva na metodi pomoćnih koeficijenata razmene vrednosti kriterijuma (surrogate worth trade-off method), predloženoj od strane Y.Y. Haimes-a /2/.

2. INTERAKTIVNA PROCEDURA ZA ODREDJIVANJE PREFERENTNOG REŠENJA

Program PLAN razvijen je kao pomoćno sredstvo za pretraživanje skupa neinferiornih rešenja u skladu sa korisnikovim preferencama. U svakoj iteraciji program generiše neinferiorno rešenje x^k , posle čega se ostvaruje dijalog između programa i donosioca odluke. Tokom dijaloga prikupljaju se informacije o korisnikovim preferencama, koje se zatim koriste za generisanje novog neinferiornog rešenja. Iteracioni postupak se nastavlja sve dok se ne nadje preferentno rešenje ili neinferiorno rešenje najbliže neostvarljivom preferentnom rešenju.

Generisanje neinferiornih rešenja vrši se u programu rešavanjem nelinearnog optimizacionog problema:

$$\max f_1(x) \quad (1)$$

pri čemu je: $f_i(x) \geq \epsilon_i \quad , \quad i = 2, \dots, m$

$$x \in D$$

gde su ϵ_i , $i = 2, \dots, m$ na odgovarajući način izabrane konstante koje se mogu definisati kao najniže zadovoljavajuće vrednosti odgovarajućih kriterijuma. Na taj način odredjivanje preferentnog rešenja pomoću programa PLAN formalno se svodi na odredjivanje konstanti ϵ_i u sistemu ograničenja problema (1).

Utvrđivanje preferenci donosioca odluke ostvaruje se u programu pomoću pomoćnih koeficijenata razmene vrednosti kriterijuma /2 do 4/. Ako se posmatra proizvoljno neinferiorno rešenje x^* i ako se definiše granični koeficijent razmene vrednosti kriterijuma f_i i f_j u tački x^* kao $\lambda_{ij} = -\frac{\partial f_i}{\partial f_j} \Big|_{x^*}$, onda se po-

moćni koeficijent $w_{ij}(f_1(x), \dots, f_m(x))$ razmene vrednosti kriterijuma f_i i f_j definiše kao procena donosioca odluke u kojoj meri je prihvatljiva razmena kriterijuma pri kojoj se kriterijum f_i smanjuje za λ_{ij} graničnih jedinica, a kriterijum f_j povećava za jednu graničnu jedinicu, pri čemu su date vrednosti svih kriterijuma f_1, \dots, f_m kojima odgovara granična vrednost razmene kriterijuma λ_{ij} . Za potrebe programa PLAN vrednosti pomoćnih koeficijenata w_{ij} definisane su na skali $[-10, +10]$, pri čemu pozitivne vrednosti odgovaraju spremnosti donosioca odluke da prihvati ponudjenu razmenu i obrnuto. Očigledno, ako su procene korisnika dovoljno pouzdane, preferentnom rešenju odgovaraće indiferentnost donosioca odluke prema razmeni kriterijuma za granične iznose, tako da će sve vrednosti pomoćnih koeficijenata w_{ij} biti jednake nuli. Osim toga, ako važi navedena pretpostavka o pouzdanosti procena korisnika, može se pokazati /3/ da su dovoljne vrednosti $m - 1$ pomoćnih koeficijenata w_{ij} za detektovanje preferentnog rešenja, odnosno da se preferentno rešenje može odrediti rešavanjem sistema jednačina $w_{1i} = 0, i = 2, \dots, m$.

Pre početka rada sa programom PLAN neophodno je da se definišu:

- dozvoljeni opsezi promene $[x_i^{\min}, x_i^{\max}]$ svih promenljivih odluka x_i , $i = 1, \dots, n$;
- vrednosti kriterijumske funkcije f_1, \dots, f_m i njihovih parcijalnih izvoda za sve vrednosti promenljivih odluka unutar dozvoljenog opsega;
- minimalne zadovoljavajuće vrednosti kriterijuma $f_1^{\min}, \dots, f_m^{\min}$.

Pre nego što se primeni iterativna procedura za određivanje preferentnog rešenja, neophodno je takodje da se definišu:

- rezolucija, odnosno zahtevana tačnost $\Delta f_1^{\min}, \dots, \Delta f_m^{\min}$ u izračunavanju vrednosti kriterijuma;
- najmanji korak promene kriterijuma $\Delta f_1, \dots, \Delta f_m$ za koji je moguće pouzdano razlikovati korisnikove preference prema graničnim razmenama vrednosti kriterijuma.

Iteracioni proces počinje određivanjem neinferiornog rešenja x^1 koje se dobija rešavanjem optimizacionog problema:

$$\max_x f_1(x) \quad (2)$$

pri čemu je: $f_i(x) \geq f_i^{\min}, i = 2, \dots, m$

$$x_i^{\min} \leq x_i \leq x_i^{\max}, i = 1, \dots, n$$

Dobijeno rešenje x^k koristi se kao polazno rešenje x^k u prvoj iteraciji. Izračunate vrednosti kriterijuma f_i^k , $i = 2, \dots, m$, kao i vrednosti graničnih koeficijenata λ_{1i}^k , $i = 2, \dots, m$ ispisuju se na ekranu terminala i služe korisniku kao osnova za procenu pomoćnih koeficijenata razmene w_{1i}^k , $i = 2, \dots, m$ u tački koja odgovara polaznom rešenju (ukoliko su svi procenjeni pomoći koeficijenti razmene jednaki nuli, preferentno rešenje je nadjeno i procedura se zaustavlja).

Opisani postupak u okviru koga se vrši procenjivanje pomoćnih koeficijenata razmene ponavlja se za ukupno $m - 1$ neinferiornog rešenje u okolini polaznog rešenja, pri čemu se pomoćna rešenja $x^{k(j)}$, $j = 2, \dots, m$ dobijaju rešavanjem:

$$\max f_1(x) \quad (3)$$

pri čemu je: $f_j(x) \geq f_j^k + \Delta f_j$

$$f_i(x) \geq f_i^k, \quad i = 2, \dots, j-1, j+1, \dots, m$$

$$x_i^{\min} \leq x_i \leq x_i^{\max}, \quad i = 1, \dots, n$$

Dobijene procenjene vrednosti $w_{1i}^{k(j)}$ omogućavaju da se izvrši linearna apsroksimacija pomoćnih funkcija razmene w_{1i} u okolini polaznog neinferiornog rešenja i da se odredi rezultujuće rešenje kome odgovaraju vrednosti w_{1i} koje su najbliže nuli. U programu PLAN rezultujuće rešenje x^{k+1} određuje se rešavanjem:

$$\max \alpha \quad (4)$$

pri čemu je: $f_i(x) \geq f_i^k + \alpha \Delta \varepsilon_i, \quad i = 2, \dots, m$

$$0 \leq \alpha \leq 1$$

$$x \in D'$$

Vrednosti $\Delta \varepsilon_i$, $i = 2, \dots, m$ dobijaju se kao rešenje linearne optimizacione problema:

$$\min \sum_{i=2}^m |w_{1i}|$$

pri čemu je: $w_{1i} = w_{1i}^k + \sum_{j=2}^m \frac{w_{1i}^{k(j)} - w_{1i}^k}{f_i^{k(j)} - f_i^k} \Delta \varepsilon_j, \quad i = 2, \dots, m$

$$w_{1i} \begin{cases} \geq 0 \text{ ako je } w_{1i}^k \geq 0 \\ \leq 0 \text{ ako je } w_{1i}^k \leq 0 \end{cases}$$

Ako su sve razlike kriterijuma f_i^{k+1} koji odgovaraju rezultujućem rešenju i kriterijuma f_i^k koji odgovaraju polaznom rešenju manje ili jednake specificiranoj rezoluciji Δf_i^{\min} , iteracioni postupak se zaustavlja. U suprotnom, rešenje x^{k+1} se uzima kao novo polazno rešenje i iteracije se ponavljaju sve dok se ne dobije zadovoljavajuće rešenje.

U cilju ilustracije, u tabeli 1 dati su rezultati koji se mogu dobiti izvršenjem jedne iteracije u slučaju da se program PLAN primeni na problem upravljanja sistemom akumulacija u slivu Zapadne Morave, opisanom u uvodnom odeljku. U ovom primeru pretpostavljeno je da su minimalne zadovoljavajuće vrednosti kriterijuma $f_1^{\min} = 490$, $f_2^{\min} = 8$ i $f_3^{\min} = 105$ i da su željeni koraci promene kriterijuma $\Delta f_2 = \Delta f_3 = 1$.

TABELA 1.

	f_1	f_2	f_3	λ_{12}	λ_{13}	w_{12}	w_{13}	
Polazno rešenje	{	547.14	8.00	105.00	1.594	0.132	9	6
Pomoćna rešenja	{	545.53	9.00	105.00	1.690	0.135	6	5
		547.00	8.00	106.00	1.591	0.144	8	4
Rezultujuće rešenje	{	542.42	10.40	106.80	2.544	0.154		

Kao što se vidi iz tabele 1, u toku jedne iteracije neophodno je da se izvrši analiza ukupno tri neinferiorna rešenja. Za sva tri rešenja bilo je pretpostavljeno da je korisnik spremna da prihvati smanjenje kriterijuma f_1 za λ_{12} , odnosno za λ_{13} jedinica u zamenu za povećanje kriterijuma f_2 , odnosno f_3 za jednu graničnu jedinicu; odgovarajuće korisnikove preference prema navedenim promenama date su u pretposlednjoj i poslednjoj koloni tabele. Obzirom da su sve procenjene vrednosti pomoćnih koeficijenata razmene w_{12} i w_{13} veće od nule, vrednosti kriterijuma f_2 i f_3 koje odgovaraju rezultujućem planu veće su u odnosu na odgovarajuće vrednosti za polazni plan.

3. ZAKLJUČAK

Zahvaljujući tome što je u programu PLAN применjen iterativni postupak u određivanju preferentnog rešenja, korisniku programa omogućeno je da u svakom koraku iterativne procedure izvrši pregled dobijenih rezultata i da eventualno koriguje ranije date procene o prihvatljivosti pojedinih rešenja. Program je predviđen za interaktivni rad čime je obezbedjena jednostavnija kontrola nad radom programa i brže dobijanje rezultata. Posebnu pogodnost u radu s programom pruža niz informacionih i dijagnostičkih poruka kojima je program opremljen, kao i sistem logičke kontrole koji onemogućuje prekid rada programa i uništenje ranije dobijenih rezultata usled sintaksne ili logičke greške koja može da nastupi tokom unošenja podataka.

Opisani program može se iskoristiti kao efikasno sredstvo u rešavanju problema višekriterijumske optimizacije i njegova efikasnost dolazi do punog izražaja pri rešavanju nelinearnih optimizacionih problema. Neophodan preduslov za primenu programa je kompaktnost domena dopustivih alternativa i diferencijabilnost kriterijumskih funkcija (v. napr. /3/), što je u najvećem broju praktičnih problema zadovoljeno.

U toku svkog koraka iteracione procedure opisane u prethodnom odeljku neophodno je da se izvrši analiza ukupno m pomoćnih neinferiornih planova pri čemu se od korisnika zahteva da da ukupno $m(m - 1)$ procena o stepenu prihvatljivosti ponudjenih razmena vrednosti kriterijuma, gde je m broj razmatranih kriterijuma. Obzirom da broj potrebnih procena rapidno raste s brojem kriterijuma, oblast primene programa praktično je ograničena na rešavanje problema sa 3 do 10 kriterijumskih funkcija.

4. LITERATURA

- /1/ B. Srdjević, M. Andjelić, Ilustrativni primer primene matematičkih modela u određivanju kompromisnog plana vodoprivrednog razvoja, Beograd, Institut Mihailo Pupin, 1980.
- /2/ Y.Y. Haimes, W.A. Hall, "Multiobjectives in Water Resources Systems Analysis: The Surrogate Worth Trade-off Method", Water Resources Research, vol. 10, no. 4, pp. 615-624, August, 1974.
- /3/ Y.Y. Haimes, W.A. Hall, H.T. Freedman, Multiobjective Optimization in Water Resources Systems: The Surrogate Worth Trade-off Method, The Nederlands, Elsevier, 1975.
- /4/ Y.Y. Haimes, "The Surrogate Worth Trade-off Method and its Extensions", u Multiple Criteria Decision Making Theory and Application, G. Fandel, T. Gal (ed.), pp. 86-108, Hagen/Königswinter, Springer-Verlag, 1979.